

Certificat Avancé

Systemes de Perception Visuelle
des Robots avec Apprentissage
Automatique



Certificat Avancé

Systèmes de Perception Visuelle des Robots avec Apprentissage Automatique

- » Modalité: en ligne
- » Durée: 6 mois
- » Qualification: TECH Université Technologique
- » Intensité: 16h/semaine
- » Horaire: à votre rythme
- » Examens: en ligne

Accès au site web: www.techtitute.com/fr/ingenierie/diplome-universite/diplome-universite-systemes-perception-visuelle-robots-apprentissage-automatique

Sommaire

01

Présentation

page 4

02

Objectifs

page 8

03

Direction de la formation

page 12

04

Structure et contenu

page 16

05

Méthodologie

page 22

06

Diplôme

page 30

01

Présentation

L'avancée progressive de la technologie a permis à la Robotique de devenir une partie de la vie quotidienne des êtres humains, et les progrès considérables qu'elle a fait dans la vie des gens sont parfois imperceptibles. Les robots autonomes sont devenus de plus en plus importants, cependant leur développement nécessite des connaissances approfondies et l'ingénieur est l'un des acteurs clés de leur création. Ce diplôme 100% en ligne offre aux étudiants un apprentissage approfondi de la complexité des algorithmes en intelligence artificielle, de la mobilité et de l'autonomie des machines. Tout cela avec une méthodologie de *Relearning* et une bibliothèque de ressources multimédias qui facilitent l'acquisition d'une base solide de concepts.





“

Devenez l'ingénieur expert en robotique que toutes les entreprises souhaitent avoir dans leur équipe. Inscrivez-vous dès maintenant"

Tout robot autonome capable de naviguer doit fournir les mécanismes permettant de répondre à des questions fondamentales telles que: Où suis-je, où dois-je aller et comment dois-je m'y rendre? Ce Certificat Avancé apporte à l'ingénieur les connaissances et les outils technologiques actuels permettant de répondre à ces questions et de dynamiser sa carrière professionnelle dans ce domaine.

En raison des capacités élevées et de la complexité des algorithmes d'intelligence artificielle, il est essentiel de maîtriser ce sujet pour être en mesure d'utiliser cette technologie avec succès. Le corps enseignant spécialisé en charge de l'enseignement de ce programme accompagnera les étudiants dans ce parcours afin qu'ils atteignent avec succès leurs objectifs professionnels.

Ce programme, enseigné entièrement en ligne, couvrira l'un des aspects clés dans le domaine de l'autonomie des robots, la vision artificielle.

Les différentes architectures, les utilisations des réseaux de neurones profonds, les problèmes de vision 2D et 3D auront toute leur place dans ce diplôme universitaire.

C'est une excellente opportunité pour les professionnels en Ingénierie qui souhaitent se spécialiser dans un secteur en plein essor et de grandes d'opportunités professionnelles. Tout cela avec un système d'apprentissage qui facilite l'acquisition d'une spécialisation tout en la rendant compatible avec les responsabilités personnelles grâce à l'absence d'horaires et à l'accès à l'ensemble du contenu du diplôme. Ainsi, les étudiants n'ont besoin que d'un dispositif doté d'une connexion internet pour se connecter à la plateforme et commencer à tout moment de la journée un enseignement universitaire qui dynamisera la qualité de leur formation.

Ce **Certificat Avancé en Systèmes de Perception Visuelle des Robots avec Apprentissage Automatique** contient le programme académique le plus complet et le plus actuel du marché.

Les principales caractéristiques sont les suivantes:

- ◆ Le développement d'études de cas présentées par des experts en Ingénierie Robotique
- ◆ Son contenu graphique, schématique et éminemment pratique est destiné à fournir des informations scientifiques et sanitaires sur les disciplines médicales indispensables à la pratique professionnelle
- ◆ Les exercices pratiques d'auto-évaluation pour améliorer l'apprentissage
- ◆ Les méthodologies innovantes
- ◆ Des cours théoriques, des questions à l'expert, des forums de discussion sur des sujets controversés et un travail de réflexion individuel
- ◆ La possibilité d'accéder aux contenus depuis tout appareil fixe ou portable doté d'une simple connexion à internet



Spécialisez vous et réussissez dans l'industrie de la Robotique. Franchissez le pas et inscrivez-vous"

“ *Vous avez la possibilité de progresser dans un domaine en plein essor. Inscrivez-vous et perfectionnez vos compétences en Intelligence Artificielle* ”

Le programme comprend un corps enseignant, formé de professionnels du domaine, qui apportent à cette formation l'expérience de leur travail, ainsi que des spécialistes reconnus de grandes sociétés et d'universités prestigieuses.

Grâce à son contenu multimédia développé avec les dernières technologies éducatives, les spécialistes bénéficieront d'un apprentissage situé et contextuel. Ainsi, ils se formeront dans un environnement simulé qui leur permettra d'apprendre en immersion et de s'entraîner dans des situations réelles.

La conception de ce programme est basée sur l'Apprentissage par les Problèmes, grâce auquel le professionnel devra essayer de résoudre les différentes situations de pratique professionnelle qui se présentent tout au long de la formation. Pour ce faire, il sera assisté d'un système vidéo interactif innovant créé par des experts reconnus.

La bibliothèque de ressources multimédias de ce programme vous fournit un contenu de pointe, et très utile pour votre carrière professionnelle.

Développez des connaissances qui vous permettront de déployer de manière optimale les Réseaux Neuronaux dans des Applications Réelles.



02

Objectifs

Ce Certificat Avancé offre aux étudiants 6 mois d'enseignement en ligne, qui permettront de se spécialiser dans un domaine et de développer des implémentations spécifiques d'algorithmes d'intelligence artificielle, appliquer des outils de traitement de l'information visuelle, ou développer les fondements mathématiques de la modélisation cinématique et dynamique des robots. Tout cela grâce à une vaste bibliothèque de ressources multimédias et de lectures essentielles pour maîtriser pleinement ce domaine.





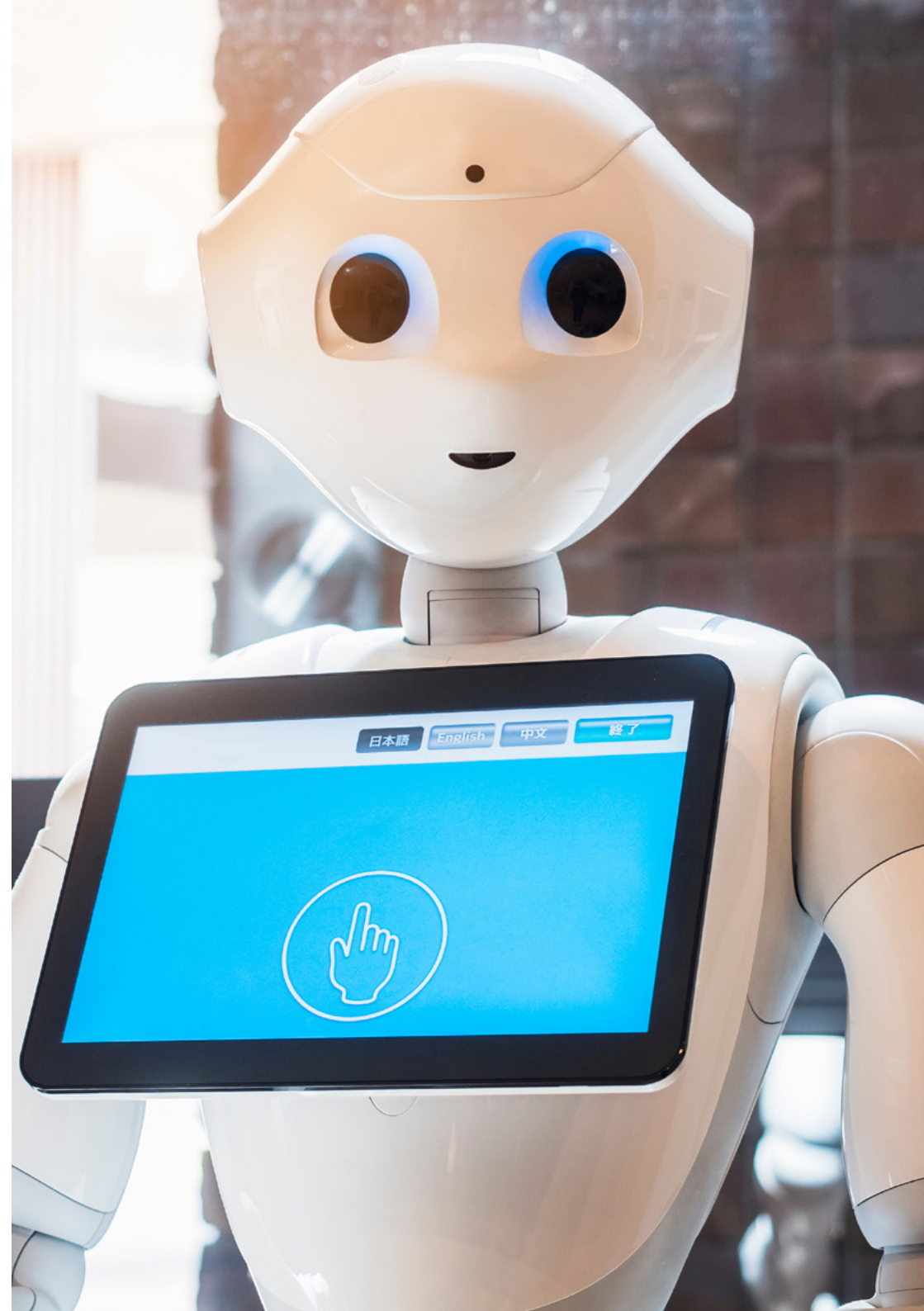
“

Grâce aux simulations de cas réels, vous acquerez des connaissances utiles à mettre en pratique lors de votre prochain projet de Robotique”



Objectifs généraux

- ◆ Développer les fondements mathématiques de la modélisation cinématique et dynamique des robots
- ◆ Approfondir l'utilisation de technologies spécifiques pour la création d'architectures de robots, la modélisation et la simulation de robots
- ◆ Générer des connaissances spécialisées sur l'Intelligence Artificielle
- ◆ Développer les technologies et les dispositifs les plus couramment utilisés dans l'automatisation industrielle
- ◆ Identifier les limites des techniques actuelles pour identifier les goulets d'étranglement dans les applications robotiques





Objectifs spécifiques

Module 1. Agents intelligents. Application l'Intelligence Artificielle aux robots et *Softbots*

- ♦ Analyser l'inspiration biologique de l'Intelligence Artificielle et des agents intelligents
- ♦ Évaluer le besoin d'algorithmes intelligents dans la société actuelle
- ♦ Déterminer les applications des techniques avancées d'Intelligence Artificielle sur les Agents Intelligents
- ♦ Démontrer le lien étroit entre la robotique et l'Intelligence Artificielle
- ♦ Établir les besoins et les défis présentés par la robotique qui peuvent être résolus par des algorithmes intelligents
- ♦ Développer des implémentations concrètes d'algorithmes d'Intelligence Artificielle
- ♦ Identifier les algorithmes d'Intelligence Artificielle qui s'imposent dans la société d'aujourd'hui et leur impact sur la vie quotidienne

Module 2. Techniques de Vision Artificielle en Robotique: Traitement et analyse d'images

- ♦ Analyser et comprendre l'importance des systèmes de vision en robotique
- ♦ Établir les caractéristiques des différents capteurs de perception afin de choisir les plus appropriés en fonction de l'application
- ♦ Identifier les techniques d'extraction d'informations à partir de données de capteurs
- ♦ Appliquer des outils de traitement de l'information visuelle
- ♦ Concevoir des algorithmes de traitement d'images numériques
- ♦ Analyser et prévoir l'effet des changements de paramètres sur les résultats des algorithmes
- ♦ Évaluer et valider les algorithmes développés par rapport aux résultats

Module 3. Systèmes de Perception Visuelle des Robots avec Apprentissage Automatique

- ♦ Maîtriser les techniques d'apprentissage automatique les plus utilisées dans le monde universitaire et dans l'industrie
- ♦ Approfondir les architectures des réseaux neuronaux afin de les appliquer efficacement à des problèmes réels
- ♦ Reuser redes neuronales existentes en aplicaciones nuevas usando *Transfer Learning*
- ♦ Identifier de nouveaux domaines d'application des réseaux neuronaux génératifs
- ♦ Analyser l'utilisation des techniques d'apprentissage dans d'autres domaines de la Robotique tels que la localisation et la cartographie
- ♦ Développer les technologies actuelles en nuage pour développer une technologie basée sur les réseaux neuronaux
- ♦ Examiner le déploiement de systèmes de vision par apprentissage dans des systèmes réels et embarqués



Accédez aux techniques d'apprentissage automatique les plus utilisées dans l'industrie actuelle"

03

Direction de la formation

TECH s'engage à offrir des connaissances de qualité accessibles pour tous dans tous ses programmes. Pour ce faire, elle sélectionne avec soin les professeurs qui les enseignent. Ainsi, les étudiants de ce programme disposent d'une équipe d'ingénieurs professionnels ayant une grande expérience dans le secteur de la Robotique. Les connaissances dispensées dans les 450 h d'enseignement de ce Certificat Avancé seront d'une grande utilité et d'une grande application pour les étudiants qui cherchent à se développer dans ce domaine.





“

*Développez votre carrière professionnelle
avec un corps enseignant qui vous apportera
toute son expérience de la robotique”*

Direction



Dr Ramón Fabresse, Felipe

- ♦ Ingénieur Software Senior à Acurable
- ♦ Ingénieur Software à NLP à Intel Corporation
- ♦ Ingénieur Software à CATEC en Indisys
- ♦ Chercheur en Robotique à l'Université de Séville
- ♦ Doctorat Cum Laude en Robotique, Systèmes Autonomes et Télérobotique de l'Université de Séville
- ♦ Licence en Génie Informatique Supérieur à l'Université de Séville
- ♦ Master Robotique, Automatique et Télématicque de l'Université de Séville

Professeurs

M. Campos Ortiz, Roberto

- ♦ Ingénieur en Software Quasar Science Resources
- ♦ Ingénieur en Software à l'Agence Spatiale Européenne (ESA-ESAC) pour la mission Solar Orbiter
- ♦ Créateur de contenu et expert en Intelligence Artificielle dans le cours: "*Intelligence artificielle: la technologie du présent et de l'avenir*" pour le Gouvernement Andaloux Groupe Euroformac
- ♦ Scientifique en Informatique Quantique Zapata Computing Inc
- ♦ Diplôme en Ingénierie Informatique de l'Université Carlos III
- ♦ Master en Sciences et Technologies Informatique de l'Université Carlos III

Dr Pérez, Francisco Javier

- ♦ Responsable de l'Unité Perception et Logiciels à CATEC
- ♦ R&D Project Manager à CATEC
- ♦ R&D Project Engineer à CATEC
- ♦ Professeur Associé à l'Université de Cádiz
- ♦ Professeur Associé à l'Université Internationale de L'Andalousie
- ♦ Chercheur du Groupe Robotique et Perception de l'Université de Zurich
- ♦ Chercheur du Centre Australien de Robotique de Terrain à l'Université de Sydney
- ♦ Docteur Robotique et Systèmes Autonomes de l'Université de Séville
- ♦ Diplôme en Ingénierie des Télécommunications et Ingénierie des Réseaux et Ordinateurs de l'Université de Séville



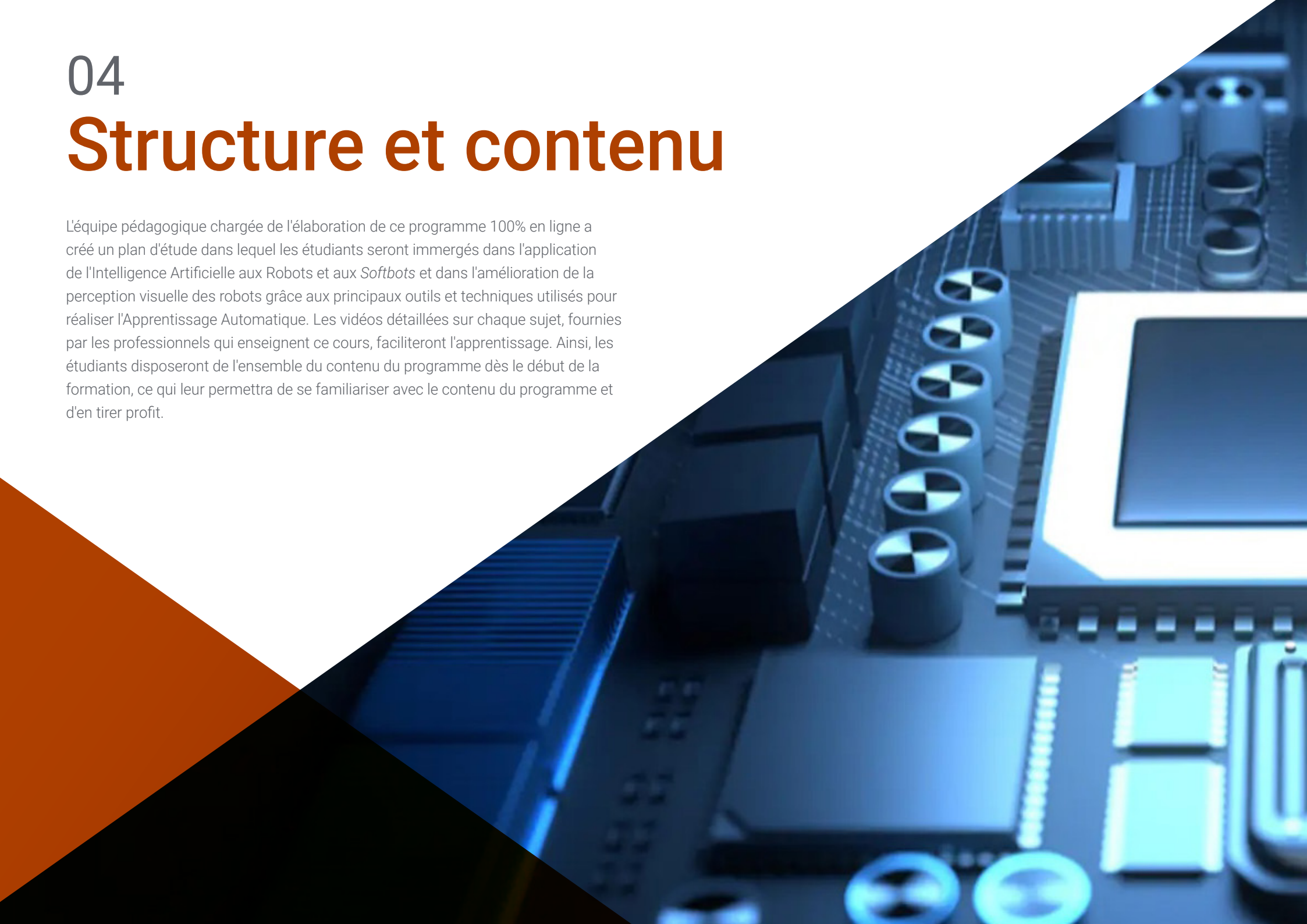
“

Saisissez cette opportunité afin de découvrir les dernières avancées dans ce domaine et les appliquer à votre pratique quotidienne"

04

Structure et contenu

L'équipe pédagogique chargée de l'élaboration de ce programme 100% en ligne a créé un plan d'étude dans lequel les étudiants seront immergés dans l'application de l'Intelligence Artificielle aux Robots et aux *Softbots* et dans l'amélioration de la perception visuelle des robots grâce aux principaux outils et techniques utilisés pour réaliser l'Apprentissage Automatique. Les vidéos détaillées sur chaque sujet, fournies par les professionnels qui enseignent ce cours, faciliteront l'apprentissage. Ainsi, les étudiants disposeront de l'ensemble du contenu du programme dès le début de la formation, ce qui leur permettra de se familiariser avec le contenu du programme et d'en tirer profit.





Inscrivez-vous dès maintenant et découvrez ce Certificat Avancé avec les meilleurs spécialistes de la Robotique"

Module 1. Agents intelligents. Application de l'Intelligence Artificielle aux robots et *Softbots*

- 1.1. Les agents Intelligence et Intelligence Artificielle
 - 1.1.1. Robots intelligents - Intelligence Artificielle
 - 1.1.2. Agents intelligents
 - 1.1.2.1. Agents hardware Robots
 - 1.1.2.2. Agents software. *Softbots*
 - 1.1.3. Applications à la Robotique
- 1.2. Connexion cerveau-algorithme
 - 1.2.1. Inspiration biologique de l'Intelligence Artificielle
 - 1.2.2. Raisonnement implémenté dans les algorithmes Typologie
 - 1.2.3. Explicabilité des résultats dans les algorithmes d'Intelligence Artificielle
 - 1.2.4. Évolution des algorithmes jusqu'au *Deep Learning*
- 1.3. Algorithmes de recherche dans l'espace des solutions
 - 1.3.1. Éléments de la recherche dans l'espace des solutions
 - 1.3.2. Algorithmes de recherche dans l'espace des solutions pour les problèmes d'Intelligence Artificielle
 - 1.3.3. Applications des algorithmes de recherche et d'optimisation
 - 1.3.4. Algorithmes de recherche appliqués à l'apprentissage automatique
- 1.4. Apprentissage Automatique
 - 1.4.1. Apprentissage automatique
 - 1.4.2. Algorithmes d'apprentissage supervisé
 - 1.4.3. Algorithmes d'apprentissage non supervisé
 - 1.4.4. Algorithmes d'apprentissage par renforcement
- 1.5. Apprentissage supervisé
 - 1.5.1. Méthodes d'apprentissage supervisé
 - 1.5.2. Arbres de décision pour la classification
 - 1.5.3. Machines à vecteurs de support
 - 1.5.4. Réseaux neuronaux artificiels
 - 1.5.5. Applications de l'apprentissage supervisé





- 1.6 Apprentissage non supervisé
 - 1.6.1. Apprentissage non supervisé
 - 1.6.2. Réseaux de Kohonen
 - 1.6.3. Cartes auto-organisatrices
 - 1.6.4. Algorithme K-means
- 1.7. Apprentissage par renforcement
 - 1.7.1. Apprentissage par renforcement
 - 1.7.2. Agents basés sur des processus de Markov
 - 1.7.3. Algorithmes d'apprentissage par renforcement
 - 1.7.4. Apprentissage par renforcement appliqué à la robotique
- 1.8. Réseaux Neuronaux Artificielle et *Deep Learning*
 - 1.8.1. Réseaux neuronaux artificiels. Typologie
 - 1.8.2. Applications des réseaux neuronaux
 - 1.8.3. Transformation de *Machine Learning* en *Deep Learning*
 - 1.8.4. Applications de *Deep Learning*
- 1.9. Inférence probabiliste
 - 1.9.1. Inférence probabiliste
 - 1.9.2. Types d'inférence et définition de la méthode
 - 1.9.3. L'inférence bayésienne comme étude de cas
 - 1.9.4. Techniques d'inférence non paramétrique
 - 1.9.5. Filtres Gaussiens
- 1.10. De la théorie à la pratique : développement d'un agent intelligent robotique
 - 1.10.1. Inclusion de modules d'apprentissage supervisé dans un agent robotique
 - 1.10.2. Inclusion de modules d'apprentissage par renforcement dans un agent robotique
 - 1.10.3. Architecture d'un agent robotique contrôlé par l'IA
 - 1.10.4. Outils professionnels pour la mise en œuvre d'agents intelligents
 - 1.10.5. Phases de la mise en œuvre des algorithmes d'IA dans les agents robotiques

Module 2. Techniques de Vision Artificielle en Robotique: Traitement et analyse d'images

- 2.1. Vision par ordinateur
 - 2.1.1. Vision par ordinateur
 - 2.1.2. Éléments d'un système de vision par ordinateur
 - 2.1.3. Outils mathématiques
- 2.2. Capteurs optiques pour la robotique
 - 2.2.1. Capteurs optiques passifs
 - 2.2.2. Capteurs optiques actifs
 - 2.2.3. Capteurs non optiques
- 2.3. Acquisition d'images
 - 2.3.1. Représentation de l'image
 - 2.3.2. Espace de couleurs
 - 2.3.3. Processus de numérisation
- 2.4. Géométrie de l'image
 - 2.4.1. Modèles d'objectifs
 - 2.4.2. Modèles de caméra
 - 2.4.3. Étalonnage de la caméra
- 2.5. Outils mathématiques
 - 2.5.1. Histogramme d'une image
 - 2.5.2. Convolution
 - 2.5.3. Transformée de Fourier
- 2.6. Prétraitement des images
 - 2.6.1. Analyse du bruit
 - 2.6.2. Lissage de l'image
 - 2.6.3. Amélioration de l'image
- 2.7. Segmentation des images
 - 2.7.1. Techniques basées sur les contours
 - 2.7.2. Techniques basées sur l' histogramme
 - 2.7.3. Opérations morphologiques
- 2.8. Détection des caractéristiques de l'image
 - 2.8.1. Détection des points d'intérêt
 - 2.8.2. Descripteurs de caractéristiques
 - 2.8.3. Correspondances entre les caractéristiques

- 2.9. Systèmes de vision 3D
 - 2.9.1. Perception 3D
 - 2.9.2. Correspondance des caractéristiques entre les images
 - 2.9.3. Géométrie à vues multiples
- 2.10. Localisation basée sur la vision par ordinateur
 - 2.10.1. Le problème de la localisation des robots
 - 2.10.2. Odométrie visuelle
 - 2.10.3. Fusion sensorielle

Module 3. Systèmes de Perception Visuelle des Robots avec Apprentissage Automatique

- 3.1. Méthodes d'apprentissage non supervisé appliquées à la Vision Artificielle
 - 3.1.1. *Clustering*
 - 3.1.2. PCA
 - 3.1.3. *Nearest Neighbors*
 - 3.1.4. *Similarity and Matrix Decomposition*
- 3.2. Méthodes d'apprentissage supervisé appliquées à la Vision Artificielle
 - 3.2.1. Concept "*Bag of Words*"
 - 3.2.2. Machine à support vectoriel
 - 3.2.3. *Latent Dirichlet Allocation*
 - 3.2.4. Réseaux neuronaux
- 3.3. Réseaux neuronaux profonds: structures, *Backbones* et *Transfer Learning*
 - 3.3.1. Couches génératrices de *Features*
 - 3.3.1.1. VGG
 - 3.3.1.2. Densenet
 - 3.3.1.3. ResNet
 - 3.3.1.4. Inception
 - 3.3.1.5. GoogLeNet
 - 3.3.2. *Transfer Learning*
 - 3.3.3. Les données Préparation à la formation
- 3.4. Vision Artificielle avec apprentissage profond I: détection et segmentation
 - 3.4.1. YOLO et SSD Différences et similitudes
 - 3.4.2. Unet
 - 3.4.3. Autres structures



- 3.5. Vision Artificielle avec apprentissage profond II: *General Adversarial Networks*
 - 3.5.1. Super-résolution d'images à l'aide du GAN
 - 3.5.2. Création d'images réalistes
 - 3.5.3. *Scene Understanding*
- 3.6. Techniques d'apprentissage pour la localisation et la cartographie en Robotique mobile
 - 3.6.1. Détection de fermeture de boucle
 - 3.6.2. *Magic Leap. Super Point* et *Super Glue*
 - 3.6.3. *Depth from Monocular*
- 3.7. Inférence bayésienne et modélisation 3D
 - 3.7.1. Modèles bayésiens et apprentissage "classique"
 - 3.7.2. Surfaces implicites avec processus gaussiens (GPIS)
 - 3.7.3. Segmentation 3D à l'aide de GPIS
 - 3.7.4. Réseaux neuronaux pour la modélisation de surfaces en 3D
- 3.8. Applications *End-to-End* des réseaux neuronaux profonds
 - 3.8.1. Systèmes *End-to-end*. Exemple d'identification des personnes
 - 3.8.2. Manipulation d'objets à l'aide de capteurs visuels
 - 3.8.3. Génération et planification de mouvements à l'aide de capteurs visuels
- 3.9. Technologies en nuage pour accélérer le développement d'algorithmes de *Deep Learning*
 - 3.9.1. Utilisation de GPU pour le *Deep Learning*
 - 3.9.2. Développement agile avec Google *Colab*
 - 3.9.3. GPU distants, Google Cloud et AWS
- 3.10. Déploiement de réseaux neuronaux dans des applications réelles
 - 3.10.1. Systèmes embarqués
 - 3.10.2. Déploiement de réseaux neuronaux Utilisation
 - 3.10.3. Optimisation des réseaux lors du déploiement, exemple avec TensorRT

05

Méthodologie

Ce programme de formation offre une manière différente d'apprendre. Notre méthodologie est développée à travers un mode d'apprentissage cyclique: ***le Relearning***.

Ce système d'enseignement est utilisé, par exemple, dans les écoles de médecine les plus prestigieuses du monde et a été considéré comme l'un des plus efficaces par des publications de premier plan telles que le ***New England Journal of Medicine***.





“

Découvrez Relearning, un système qui renonce à l'apprentissage linéaire conventionnel pour vous emmener à travers des systèmes d'enseignement cycliques: une façon d'apprendre qui s'est avérée extrêmement efficace, en particulier dans les matières qui exigent la mémorisation”

Étude de Cas pour mettre en contexte tout le contenu

Notre programme offre une méthode révolutionnaire de développement des compétences et des connaissances. Notre objectif est de renforcer les compétences dans un contexte changeant, compétitif et hautement exigeant.

“

Avec TECH, vous pouvez expérimenter une manière d'apprendre qui ébranle les fondations des universités traditionnelles du monde entier”



Vous bénéficierez d'un système d'apprentissage basé sur la répétition, avec un enseignement naturel et progressif sur l'ensemble du cursus.



L'étudiant apprendra, par des activités collaboratives et des cas réels, à résoudre des situations complexes dans des environnements commerciaux réels.

Une méthode d'apprentissage innovante et différent

Cette formation TECH est un programme d'enseignement intensif, créé de toutes pièces, qui propose les défis et les décisions les plus exigeants dans ce domaine, tant au niveau national qu'international. Grâce à cette méthodologie, l'épanouissement personnel et professionnel est stimulé, faisant ainsi un pas décisif vers la réussite. La méthode des cas, technique qui constitue la base de ce contenu, permet de suivre la réalité économique, sociale et professionnelle la plus actuelle.

“

Notre programme vous prépare à relever de nouveaux défis dans des environnements incertains et à réussir votre carrière”

La méthode des cas a été le système d'apprentissage le plus utilisé par les meilleures facultés du monde. Développée en 1912 pour que les étudiants en Droit n'apprennent pas seulement le droit sur la base d'un contenu théorique, la méthode des cas consiste à leur présenter des situations réelles complexes afin qu'ils prennent des décisions éclairées et des jugements de valeur sur la manière de les résoudre. En 1924, elle a été établie comme méthode d'enseignement standard à Harvard.

Dans une situation donnée, que doit faire un professionnel? C'est la question à laquelle nous sommes confrontés dans la méthode des cas, une méthode d'apprentissage orientée vers l'action. Tout au long du programme, les étudiants seront confrontés à de multiples cas réels. Ils devront intégrer toutes leurs connaissances, faire des recherches, argumenter et défendre leurs idées et leurs décisions.

Relearning Methodology

TECH combine efficacement la méthodologie des études de cas avec un système d'apprentissage 100% en ligne basé sur la répétition, qui associe 8 éléments didactiques différents dans chaque leçon.

Nous enrichissons l'Étude de Cas avec la meilleure méthode d'enseignement 100% en ligne: le Relearning.

En 2019, nous avons obtenu les meilleurs résultats d'apprentissage de toutes les universités en ligne du monde.

À TECH, vous apprenez avec une méthodologie de pointe conçue pour former les managers du futur. Cette méthode, à la pointe de la pédagogie mondiale, est appelée Relearning.

Notre université est la seule université autorisée à utiliser cette méthode qui a fait ses preuves. En 2019, nous avons réussi à améliorer les niveaux de satisfaction globale de nos étudiants (qualité de l'enseignement, qualité des supports, structure des cours, objectifs...) par rapport aux indicateurs de la meilleure université en ligne.





Dans notre programme, l'apprentissage n'est pas un processus linéaire, mais se déroule en spirale (apprendre, désapprendre, oublier et réapprendre). Par conséquent, chacun de ces éléments est combiné de manière concentrique. Cette méthodologie a permis de former plus de 650.000 diplômés universitaires avec un succès sans précédent dans des domaines aussi divers que la biochimie, la génétique, la chirurgie, le droit international, les compétences en gestion, les sciences du sport, la philosophie, le droit, l'ingénierie, le journalisme, l'histoire, les marchés financiers et les instruments. Tout cela dans un environnement très exigeant, avec un corps étudiant universitaire au profil socio-économique élevé et dont l'âge moyen est de 43,5 ans.

Le Relearning vous permettra d'apprendre avec moins d'efforts et plus de performance, en vous impliquant davantage dans votre formation, en développant un esprit critique, en défendant des arguments et en contrastant les opinions: une équation directe vers le succès.

À partir des dernières preuves scientifiques dans le domaine des neurosciences, non seulement nous savons comment organiser les informations, les idées, les images et les souvenirs, mais nous savons aussi que le lieu et le contexte dans lesquels nous avons appris quelque chose sont fondamentaux pour notre capacité à nous en souvenir et à le stocker dans l'hippocampe, pour le conserver dans notre mémoire à long terme.

De cette manière, et dans ce que l'on appelle Neurocognitive context-dependent e-learning, les différents éléments de notre programme sont reliés au contexte dans lequel le participant développe sa pratique professionnelle.

Ce programme offre le support matériel pédagogique, soigneusement préparé pour les professionnels:



Support d'étude

Tous les contenus didactiques sont créés par les spécialistes qui enseigneront le cours, spécifiquement pour le cours, afin que le développement didactique soit vraiment spécifique et concret.

Ces contenus sont ensuite appliqués au format audiovisuel, pour créer la méthode de travail TECH en ligne. Tout cela, avec les dernières techniques qui offrent des pièces de haute qualité dans chacun des matériaux qui sont mis à la disposition de l'étudiant.



Cours magistraux

Il existe des preuves scientifiques de l'utilité de l'observation par un tiers expert.

La méthode "Learning from an Expert" renforce les connaissances et la mémoire, et donne confiance dans les futures décisions difficiles.



Pratiques en compétences et aptitudes

Les étudiants réaliseront des activités visant à développer des compétences et des aptitudes spécifiques dans chaque domaine. Des activités pratiques et dynamiques pour acquérir et développer les compétences et aptitudes qu'un spécialiste doit développer dans le cadre de la mondialisation dans laquelle nous vivons.



Lectures complémentaires

Articles récents, documents de consensus et directives internationales, entre autres. Dans la bibliothèque virtuelle de TECH, l'étudiant aura accès à tout ce dont il a besoin pour compléter sa formation.





Case studies

Ils réaliseront une sélection des meilleures études de cas choisies spécifiquement pour ce diplôme. Des cas présentés, analysés et tutorés par les meilleurs spécialistes de la scène internationale.



Résumés interactifs

L'équipe TECH présente les contenus de manière attrayante et dynamique dans des pilules multimédia comprenant des audios, des vidéos, des images, des diagrammes et des cartes conceptuelles afin de renforcer les connaissances. Ce système éducatif unique pour la présentation de contenu multimédia a été récompensé par Microsoft en tant que "European Success Story".



Testing & Retesting

Les connaissances de l'étudiant sont périodiquement évaluées et réévaluées tout au long du programme, par le biais d'activités et d'exercices d'évaluation et d'auto-évaluation, afin que l'étudiant puisse vérifier comment il atteint ses objectifs.



06 Diplôme

Le Certificat Avancé en Systèmes de Perception Visuelle des Robots avec Apprentissage Automatique Automatique vous garantit, en plus de la formation la plus rigoureuse et la plus actuelle, l'accès à un diplôme universitaire de Certificat Avancé délivré par TECH Université Technologique.



“

Complétez ce programme et recevez votre diplôme sans avoir à vous soucier des déplacements ou des démarches administratives inutiles”

Ce **Certificat Avancé en Systèmes de Perception Visuelle des Robots avec Apprentissage Automatique** contient le programme le plus complet et le plus à jour du marché.

Après avoir réussi l'évaluation, l'étudiant recevra par courrier postal* avec accusé de réception son correspondant diplôme de **Certificat Avancé** délivré par **TECH Université Technologique**.

Le diplôme délivré par **TECH Université Technologique** indiquera la note obtenue lors du Certificat Avancé, et répond aux exigences communément demandées par les bourses d'emploi, les concours et les commissions d'évaluation des carrières professionnelles.

Diplôme: **Certificat Avancé en Systèmes de Perception Visuelle des Robots avec Apprentissage Automatique**

N.º heures officielles: **450 h.**





Certificat Avancé

Systèmes de Perception Visuelle
des Robots avec Apprentissage
Automatique

- » Modalité: en ligne
- » Durée: 6 mois
- » Qualification: TECH Université Technologique
- » Intensité: 16h/semaine
- » Horaire: à votre rythme
- » Examens: en ligne

Certificat Avancé

Systemes de Perception Visuelle
des Robots avec Apprentissage
Automatique

